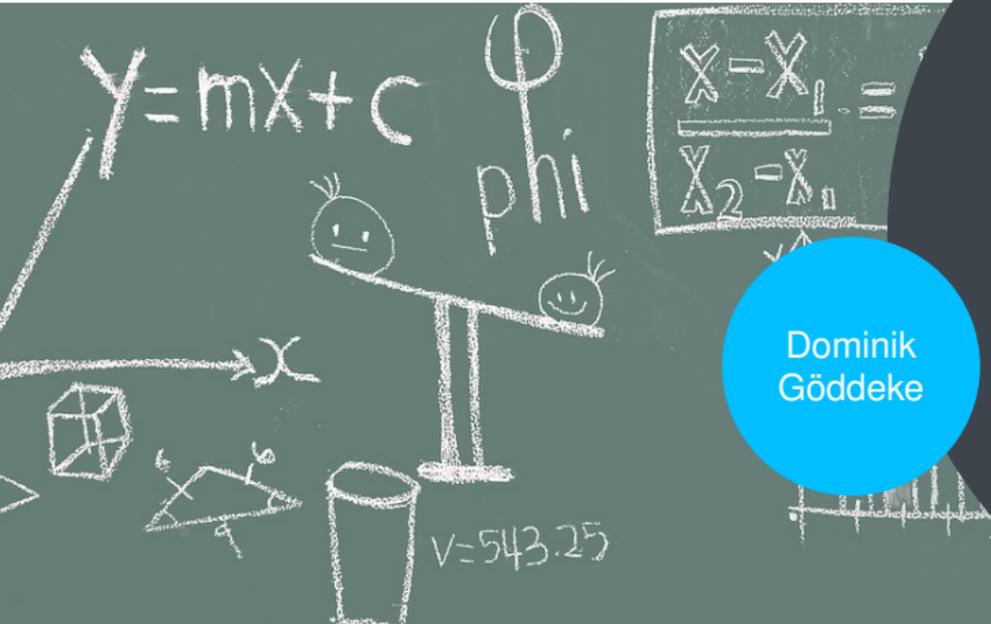




**Universität Stuttgart**  
FB Mathematik und SC SimTech



Dominik  
Göddeke

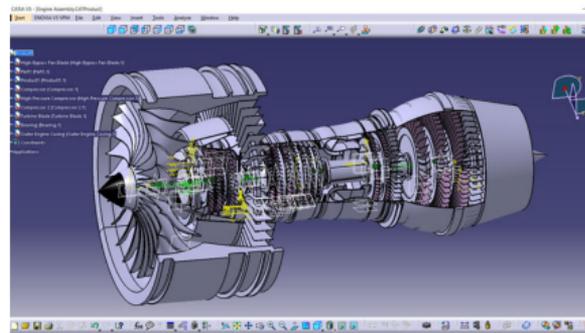
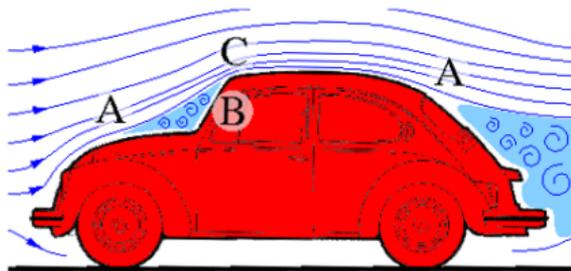
## Mathematisches CAD

Proseminar BSc Mathematik  
und BSc LA

Sommersemester 2020

# Einleitung

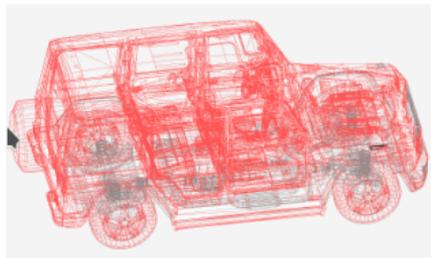
- CAD (Computer Aided Design) ist ein zentrales Werkzeug
  - In der Computergrafik, im Webdesign
  - In der ingenieurwissenschaftlichen Praxis bei fast allen Simulationen
  - Bei vielen potentiellen Arbeitgebern



Wikimedia (CC BY-SA 4.0), catia.com

# Einleitung

- Abstrakt geht es um die kompakte Repräsentation von Kurven und Flächen
  - Mit garantierten Eigenschaften, bspw. Glattheit oder Interpolation
  - Mit einem intuitiven Verlauf trotz Definition über „wenige“ Punkte
  - Mit einer effizient auswertbaren algorithmischen Beschreibung
  - Mit einer Auswertungsmöglichkeit auch „außerhalb“ der Spezifikation
  - ...



grabcad.com

# Stand in der Numerik 1

## Definition 8.1 (Splines, Spline-Funktionen)

Sei  $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$  eine Zerlegung des Intervalls  $[a, b]$  mit den *Knoten*  $x_i$ . Eine Funktion  $s : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  heißt *Spline  $k$ -ten Grades ( $k$ -ter Ordnung)*, falls  $s \in C^{k-1}([a, b])$  und  $s|_{[x_{i-1}, x_i]} \in \mathcal{P}_k([x_{i-1}, x_i])$  für  $i = 1, \dots, n$ . Wenn ein Spline zu gegebenen Stützwerten  $f_0, \dots, f_n \in \mathbb{R}$  die Interpolationsbedingungen  $s(x_i) = f_i$  an allen Stützstellen erfüllt, nennen wir ihn *interpolierend*. Die Menge aller Splines  $k$ -ter Ordnung zu einer gegebenen Zerlegung  $\Delta(n)$  von  $[a, b]$  in  $n$  Teilintervalle bezeichnen wir als  $S_{\Delta(n)}^k([a, b])$ .

- Fall  $k = 3$ : kubische Splines sind stückweise definierte  $\mathcal{P}_3$ -Funktionen, die global  $C^2$  sind
- Interpolation: sie verlaufen durch die vorgegebenen Punkte  $(x_i, f_i)$

## Satz 8.3 (Existenz und Eindeutigkeit)

Der interpolierende kubische natürliche Spline  $s \in S_{\Delta(n)}^3([a, b])$  existiert und ist eindeutig bestimmt durch die zusätzliche Vorgabe von  $s''(a) = s''(b) = 0$ .

- Beweis: Konstruktiv durch eine Berechnungsvorschrift für  $s(x)|_{[x_{i-1}, x_i]} = p_i(x)$  für  $i = 1, \dots, n$  mit Polynomen  $p_i \in \mathcal{P}_3$  zur Bestimmung der Koeffizienten von

$$p_i(x) = \alpha_i + \beta_i(x - x_i) + \gamma_i(x - x_i)^2 + \delta_i(x - x_i)^3$$

- Netter praxisrelevanter Bonus: Aufwand zur Bestimmung aller Koeffizienten ist  $O(n)$

# Offene Fragen und Probleme

## Lokalität

- Änderung eines Datenpaars  $(x_i, f_i)$  ändert die Gestalt des gesamten Splines
- Hinzufügen eines Datenpaars ändert die Gestalt des gesamten Splines, obwohl sich per Definition der lokale Grad nicht ändert (!?!?)
- Praxis: komplette Neuberechnung nötig, sehr ineffizient

## Kognitionspsychologie

- Der Mensch empfindet  $C^2$  als optisch glatt, kein Unterschied zu  $C^{42}$  oder  $C^\infty$

## Lösung, und erstes Thema des Proseminars

- B-Splines und NURBS
- Nur lokale Neuberechnung nötig, Aufwand  $\ll O(n)$

# Stand in der Numerik 1

## Satz 8.6 (Minimum-Norm Eigenschaft natürlicher Splines)

Der kubische natürliche interpolierende Spline  $s$  erfüllt die *Minimum-Norm Eigenschaft*

$$\|s\|_{kr,[a,b]} \leq \|f\|_{kr,[a,b]}$$

bezüglich jeder die Interpolationsbedingungen  $s(x_i) = f(x_i)$  erfüllenden Funktion  $f$ , wenn für  $f$  die (technischen) Voraussetzungen des Satzes von Holladay gelten.

- Der Spline wackelt (im Integralmittel) nicht mehr als die Funktion, die die Daten  $f_i = f(x_i)$  generiert
- Noch besser: Unter allen Funktionen, die die gegebenen Daten interpolieren, wackelt der Spline am wenigsten
- Das ist eine bereits sehr mächtige globale Optimalitätsaussage (!)

# Offene Fragen und Probleme

## Kontrolle der Gestalt

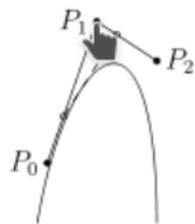
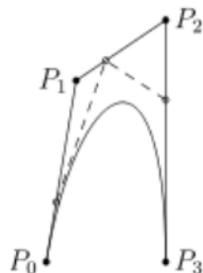
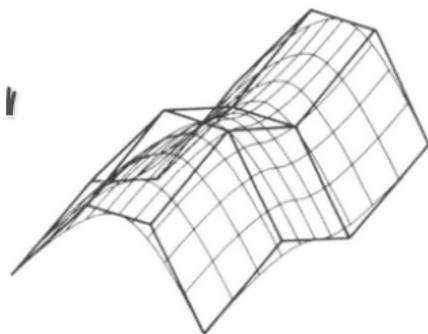
- Vorgabe von Interpolationsdaten ist natürlich
- Liefert aber keine intuitive Gestalt (trotz der Wackel-Optimalität) außerhalb dieser Punkte
- Bis auf kognitionsspsychologische Resultate, denn der Mensch zeichnet optimale Interpolierende beobachtbar so, wie Splines aussehen

## Lösung, und zweites Thema des Proseminars

- Übergang zu sogenannten Kontrollpunkten, die die Gestalt implizit definieren
- Deren Manipulation ist viel intuitiver im Hinblick auf die Gestalt der Kurve
- Bonuseffekt: einfache Übertragung von Kurven auf Flächen

# Offene Fragen und Probleme

- Führt letztendlich bspw. auf Bézier-Kurven und -flächen
- Konvexe-Hülle-Eigenschaft
- Algorithmen von de Boor und de Casteljau



# Stand in der Numerik 1

## Satz 8.10 (Konvergenz der Spline-Interpolation)

Sei  $f \in C^4([a, b])$  und  $|f^{(iv)}(x)| \leq L$  für  $x \in [a, b]$ . Weiter gelte für die zugrundeliegende Zerlegung

$$\frac{h_{\max}}{|x_i - x_{i-1}|} \leq K \quad \text{für alle } i = 1, \dots, n.$$

Sei zudem  $s \in S_{\Delta(n)}^3([a, b])$  ein interpolierender vollständiger Spline. Dann gibt es von  $\Delta(n)$  unabhängige Konstanten  $c_0, c_1, c_2$  und eine Konstante  $c_3$ , so dass für  $x \in [a, b]$  gilt:

$$\left| f^{(k)}(x) - s^{(k)}(x) \right| \leq \begin{cases} c_k L h_{\max}^{4-k} & \text{für } k = 0, 1, 2 \\ c_3 L K h_{\max} & \text{für } k = 3 \end{cases}$$

- Vergleiche Satz von Weierstraß

# Offene Fragen und Probleme

## Punktweise Konvergenz ist einfacher als gleichmäßige Konvergenz

- Punktweise in den Interpolationsdaten trivial per Definition der Interpolation
- Letzter Satz: Gleichmäßige (nicht punktweise) Konvergenz des Splines und seiner ersten beiden Ableitungen ( $\rightarrow$  Kognitionspsychologie) unabhängig von der Zerlegung

## Drittes Thema des Proseminars

- Übertragung dieses Konvergenzresultats auf B-Splines, NURBS und Bézier
- Ist der Approximationssatz von Weierstraß der Weisheit letzter Schluss?
- Was bedeutet der topologische Unterschied zwischen  $\| \cdot \|_{\infty}$  und  $\| \cdot \|_2$  im Raum  $C^0([a, b])$ ?

# Ziele und Konzeption des Proseminars

## Vertieftes Verständnis der ANA1+2 und der NUM1

- Anhand von mathematisch spannenden „offenen Fragen“ aus diesen Vorlesungen
- Natürlich: „was kann ich damit machen?“
- Besser: „Wie kann ich die Inhalte jder bisherigen Vorlesungen noch besser und mit einem hoffentlich großen Verständnis- $\varepsilon$  miteinander verknüpfen?“

## Dazu: Eintauchen in eine breit praxisrelevante Anwendung, CAD

- Berufsrelevanz klar
- „Meine Oma versteht das mathematische Problem“

# Zielgruppe und Voraussetzungen

- Proseminar im BSc Mathe, Lehramtsseminar im BA LA
- Studierende, die das Thema sexy finden
- Studierende, die die NUM1 spannend finden
- Studierende, die die Informatik mit der Mathe-Brille betrachten
- Breite Themen im Spektrum zwischen Algorithmik und Konvergenzanalyse
- Wichtig: Absolvierung des Moduls NUM1 hilfreich, aber nicht nötig
- Essentiell: Kenntnisse von LAAG1 und ANA1+2
- Details bei der Themenvergabe

# Administratives

## Vorbesprechung und Themenvergabe

- 18.3., 15 Uhr, AMR5b Raum 0.31
- Fragen zum Fokus immer gerne vorab per Mail
- **Anmeldung zur Vorbesprechung per Mail**

## Durchführung des Seminars

- Blockvorträge je nach Teilnehmerzahl im Rhythmus 3–4 Wochen
- Einarbeitung in das individuelle Thema im jeweiligen Block
- Scheinkriterium: benoteter Vortrag